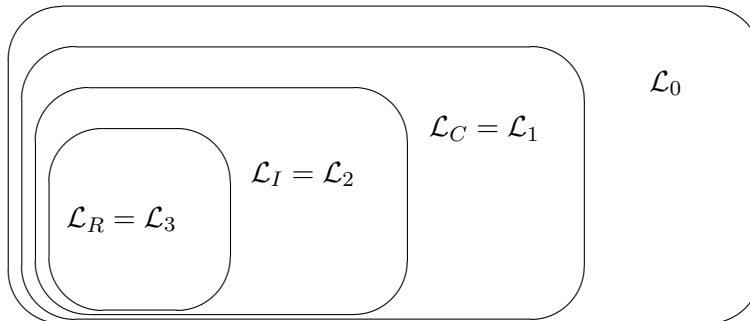




Llenguatges formals i teoria de la computació

- Què hi ha més enllà dels llenguatges incontextuals?
- Quina diferència hi ha entre llenguatges de tipus 0 i 1?
- Com són els autòmats acceptors d'aquests llenguatges?





Història de les Màquines de Turing (MT)

- Es va concebir com a formalisme matemàtic per tal de representar còmputs.
- A.M. Turing volia demostrar que certs problemes (algorísmics) no tenen solució (problema de la decisió de Hilbert, 1900).
- En 1936 ho va poder demostrar gràcies a la màquina que va inventar.

Tesi de Church-Turing: el poder computacional de la MT és equivalent al de qualsevol sistema computacional possible.



Altres treballs relacionats

1931 K. Gödel va demostrar que hi havia certs teoremes (relativament simples) que no es poden demostrar.

1934 A. Church va proposar una forma de representar computacions (λ -càlcul).

1936 S. Kleene va proposar un altre formalisme basat en funcions recursives.

1946 E. Post va estudiar un problema combinatori per al qual va demostrar que no existia solució.

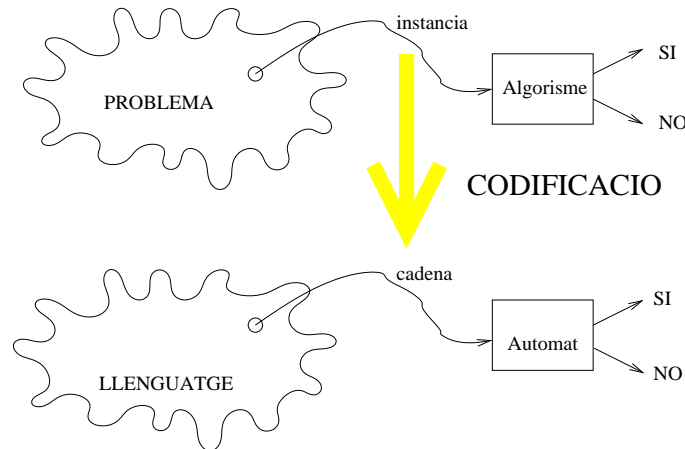
1956 N. Chomsky publica el seu treball sobre gramàtiques.

1963 Es proposen diferents models formals més pareguts als computadors "reals".



Relació entre llenguatges i problemes

La solució (algorísmica) d'un **problema** consisteix en la obtenció d'un **mètode** que compute la solució correcta per a qualsevol **instància** del problema.





Relació entre llenguatges i problemes

Donada una codificació (efectiva) de les instàncies d'un problema (de decisió) les cadenes que corresponen a instàncies per a les quals la resposta ha de ser SI, formen un llenguatge sobre un determinat alfabet.

La (no) existència d'un algorisme per a un problema i la (no) existència d'un autòmat per a un llenguatge estan directament relacionats.

Els autòmats (en general) es poden veure com a acceptors de llenguatges o com a models de computació.



Computabilitat

Efectivament computable: un problema que es pot resoldre d'alguna manera metòdica a partir d'una descripció finita.

(qualsevol tipus de computació en què es pugui pensar)

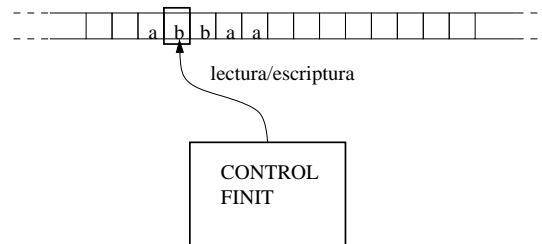
\mathcal{M} -computable: un problema que es pot resoldre fent servir un model (formal) de computació \mathcal{M} .

En particular, parlarem de problemes Turing-computables.



Màquina de Turing. Definició

Una cinta d'entrada (doblement) infinita. Un capçal de lectura/escriptura.
Un control finit que governa el moviment (dreta/esquerra) del capçal i el que escriu.



L'entrada és una cadena de símbols.

L'eixida és qualsevol cosa que quede escrita en la cinta (es pot produir una computacio infinita!).



Exemple

MT que computa si el nombre de símbols a és parell.

	a	b
parell	esborrar, canviar d'estat i anar a la dreta	esborrar i anar a la dreta
senar	esborrar, canviar d'estat i anar a la dreta	esborrar i anar a la dreta

$(p, \underline{a}ababa) \vdash (s, \underline{a}baba) \vdash (p, \underline{b}aba) \vdash (p, \underline{a}ba) \vdash (s, \underline{b}a) \vdash (s, \underline{a}) \vdash (p, \varepsilon)$



MT. Definició formal

$$M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \Delta, F \rangle$$

- Q és un conjunt (finit) d'estats.
- Σ és l'alfabet d'entrada.
- Γ és l'alfabet de cinta ($\Sigma \subset \Gamma$).
- $q_0 \in Q$ és l'estat inicial.
- $\Delta \in \Gamma$ ($\Delta \notin \Sigma$) és un símbol especial anomenat **símbol blanc**.
- $F \subseteq Q$ és el conjunt d'estats finals.
- $\delta : Q \times \Gamma \longrightarrow Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, \rightarrow\}$ és una funció parcial que rep el nom de **funció de transició** de la MT.



MT. Definició formal

Inicialment el capçal apunta al primer símbol de la cadena d'entrada (sobre Σ).

La configuració d'una MT ve donada pel contingut de la cinta, la posició del capçal i l'estat.

La computació s'atura quan no hi ha transició definida a partir de la configuració actual.

Un estat s'anomena de parada si no té cap transició definida.



MT. Definicions

Configuració (descripció instantània): en el cas de la MT ve donada únivocament per l'estat actual i el *contingut* de la cinta $(q, \alpha x \beta) \equiv \alpha q x \beta$.

Configuració de parada: si no hi ha cap transició que es puga aplicar $\alpha q x \beta \dashv$.

Configuració d'acceptació: configuració de parada on l'estat actual és final $\alpha q x \beta \odot$.

Moviment: canvi de una configuració a la següent $\alpha q x \beta \stackrel{|}{M} \alpha x p \beta$.

Computació: seqüència de configuracions des de la inicial fins a una de parada (final o no) $\alpha q x \beta \stackrel{*}{M} \alpha' q' \beta' \dashv$.

Computació infinita: seqüència de configuracions que mai arriba a una configuració de parada. $q w \stackrel{*}{M} \infty$



La MT de l'exemple

- $Q = \{q_0, q_1, q_2\}$.
- $\Sigma = \{a, b\}$.
- $\Gamma = \Sigma \cup \{\Delta\}$.
- estat inicial q_0 .
- $F = \{q_2\}$.
- $\delta(q_0, a) = (q_1, \Delta, \rightarrow)$ $\delta(q_1, a) = (q_0, \Delta, \rightarrow)$
- $\delta(q_0, b) = (q_0, \Delta, \rightarrow)$ $\delta(q_1, b) = (q_1, \Delta, \rightarrow)$
- $\delta(q_0, \Delta) = (q_2, \Delta, \leftarrow)$



La MT com a acceptor de llenguatges

$$M_1 = \{Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \Delta, F\}$$

on $Q = \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\}$, $\Sigma = \{0, 1\}$, $\Gamma = \Sigma \cup \{X, Y, \Delta\}$ i $F = \{q_4\}$.

$$\begin{aligned} \delta(q_0, 0) &= (q_1, X, \rightarrow) & \delta(q_1, 0) &= (q_1, 0, \rightarrow) & \delta(q_1, Y) &= (q_1, Y, \rightarrow) \\ \delta(q_1, 1) &= (q_2, Y, \leftarrow) & \delta(q_2, 0) &= (q_2, 0, \leftarrow) & \delta(q_2, Y) &= (q_2, Y, \leftarrow) \\ \delta(q_2, X) &= (q_0, X, \rightarrow) & \delta(q_0, Y) &= (q_3, Y, \rightarrow) & \delta(q_3, Y) &= (q_3, Y, \rightarrow) \\ \delta(q_3, \Delta) &= (q_4, \Delta, \rightarrow) \end{aligned}$$

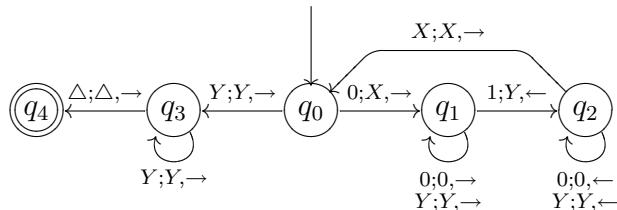
Taula de transició:

	0	1	X	Y	Δ
q_0	(q_1, X, \rightarrow)			(q_3, Y, \rightarrow)	
q_1	$(q_1, 0, \rightarrow)$	(q_2, Y, \leftarrow)		(q_1, Y, \rightarrow)	
q_2	$(q_2, 0, \leftarrow)$		(q_0, X, \rightarrow)	(q_2, Y, \leftarrow)	
q_3				(q_3, Y, \rightarrow)	$(q_4, \Delta, \rightarrow)$
(q_4)					



La MT com a acceptor de llenguatges

Diagrama de transició:



Computació:

$q_0 0011$		$X q_1 011$		$X 0 q_1 11$		$X q_2 0Y 1$		
	$q_2 X 0Y 1$		$X q_0 0Y 1$		$XX q_1 Y 1$		$XXY q_1 1$	
	$XX q_2 YY$		$X q_2 XYY$		$XX q_0 YY$		$XXY q_3 Y$	
	$XXYY q_3$		$XXYY \Delta q_4 \odot$					



Llenguatges associats a MT

Llenguatge acceptat per una MT:

$$L(M) = \{w \in \Sigma^* \mid q_0 w \vdash_M^* \alpha_1 p \alpha_2 \odot, p \in F, \alpha_1, \alpha_2 \in \Gamma^*\}$$

Diem que M **accepta** L si i només si

$$q_0 w \vdash_M^* \alpha q \beta \odot \text{ per a tota cadena } w \text{ de } L$$

Diem que M **decideix** L si i només si

a) $q_0 w \vdash_M^* \alpha q \beta \odot$ per a tota cadena w de L

b) $q_0 w \vdash_M^* \alpha' q' \beta' \ominus$ per a tota cadena w de \bar{L}

Diem que M **semidecideix** L si l'accepta però no el decideix.



La MT com a model de computació

Funció calculada per una MT:

$$f_M(w) = \begin{cases} x & \text{si } \exists x \in \Gamma^* : q_0 x \stackrel{*}{\vdash}_M q x \dashv \\ \text{indefinit} & \text{si no} \end{cases}$$



Exemples de MT

- Es poden marcar símbols de la cadena d'entrada amb un nombre finit de marques diferents.
- Es poden desplaçar cadenes a la dreta o l'esquerra.
- Es pot comprovar la igualtat de cadenes en la cinta
- Es pot “comptar” el nombre de símbols en cadenes.
- Es pot sumar, restar, multiplicar, dividir, ...



Variants i extensions de la MT

- es pot definir una MT amb una cinta semi-infinita.
- la funció de transició es pot redefinir per contemplar la possibilitat que el capçal no es moga després de llegir un símbol.

$$\delta : Q \times \Gamma \longrightarrow Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, \bullet, \rightarrow\}$$

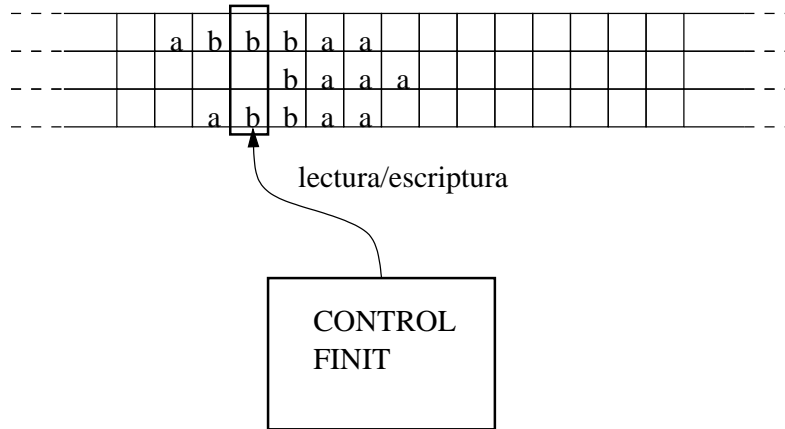
Les MT obtingudes són equivalents a la original



La MT multipista

El capçal llegeix i escriu k símbols a l'hora.

$$\delta : Q \times \Gamma^k \longrightarrow Q \times \Gamma^k \times \{\leftarrow, \bullet, \rightarrow\}$$





MT multipista ($k = 2$) que accepta un llenguatge no incontextual

$L = \{wcv \in \{a, b, c\}^* \mid w \in \{a, b\}^*\}$ inicialment la cadena d'entrada es troba en la primera pista. Estratègia:

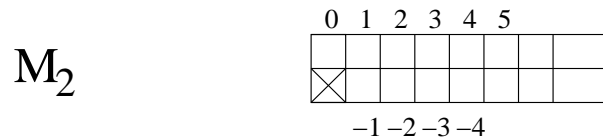
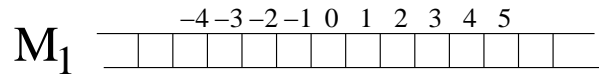
- un camí en la MT per cada símbol. a i b .
- farem una marca en la segona cinta i entrarem en el camí corresponent al símbol actual.
- cercarem el mateix símbol (no marcat) després de la c (i farem una marca en la segona cinta)
- tornem al principi i cerquem el primer símbol no marcat
- ...



MT amb cinta semi-infinita: equivalència

Donada una MT $M_1 = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \Delta, F \rangle$, existeix una MT amb cinta semi-infinita i dues pistes que simula exactament M_1 .

s'assigna una numeració a les caselles de M_1 i a les de la nova MT M_2 :



per cada $q \in Q$ s'introueixen dos estats, q^+, q^- .

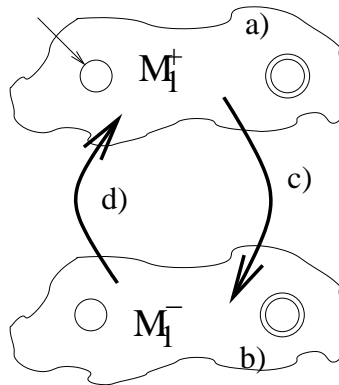
$$M_2 = \langle Q^+ \cup Q^-, \Sigma', (\Gamma \cup \#)^2, \delta', q_0^+, \begin{pmatrix} \Delta \\ \Delta \end{pmatrix}, F^+ \cup F^- \rangle$$



MT amb cinta semi-infinita: equivalència

Es repeteix la MT M_1 com a M_1^+ i M_1^- que simulen la primera mentre el capçal es troba en caselles positives o negatives, respectivament.

Caldrà a més a més afegir transicions entre les dues per tal de simular el pas de la part positiva a la negativa i al revés.





MT amb cinta semi-infinita: equivalència

Per cada transició de la forma

$\delta(p, \sigma) = (q, \tau, D)$, $D \in \{\leftarrow, \bullet, \rightarrow\}$, afegim

$$\text{a) } \delta'(p^+, \begin{pmatrix} \sigma \\ \alpha \end{pmatrix}) = (q^+, \begin{pmatrix} \tau \\ \alpha \end{pmatrix}, D), \quad \forall \alpha \in \Gamma$$

$$\alpha = \# \wedge D \in \{\bullet, \rightarrow\}$$

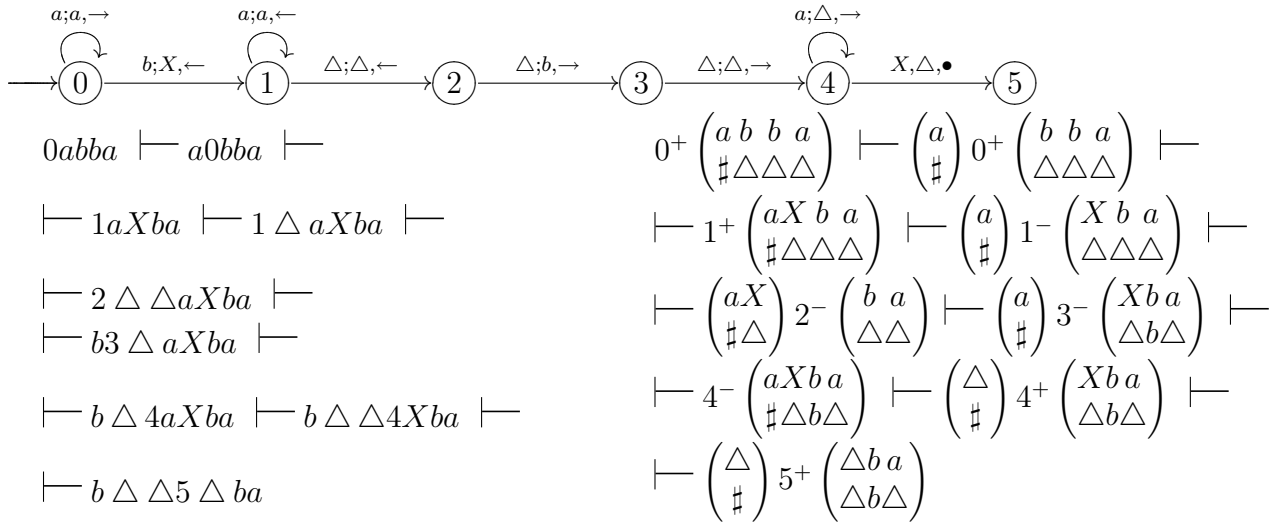
$$\text{b) } \delta'(p^-, \begin{pmatrix} \alpha \\ \sigma \end{pmatrix}) = (q^-, \begin{pmatrix} \alpha \\ \tau \end{pmatrix}, D^{-1}), \quad \forall \alpha \in \Gamma$$

$$\text{c) } \delta'(p^+, \begin{pmatrix} \sigma \\ \# \end{pmatrix}) = (q^-, \begin{pmatrix} \tau \\ \# \end{pmatrix}, \rightarrow), \quad \text{si } D = \leftarrow.$$

$$\text{d) } \delta'(p^-, \begin{pmatrix} \sigma \\ \# \end{pmatrix}) = (q^+, \begin{pmatrix} \tau \\ \# \end{pmatrix}, \rightarrow), \quad \text{si } D = \rightarrow.$$

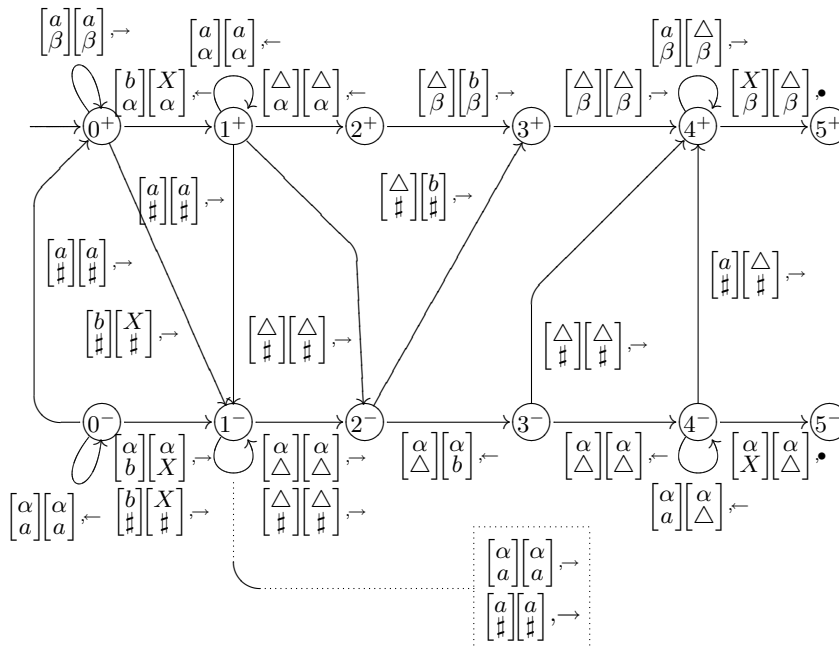


MT amb cinta semi-infinita: equivalència





MT amb cinta semi-infinita: equivalència

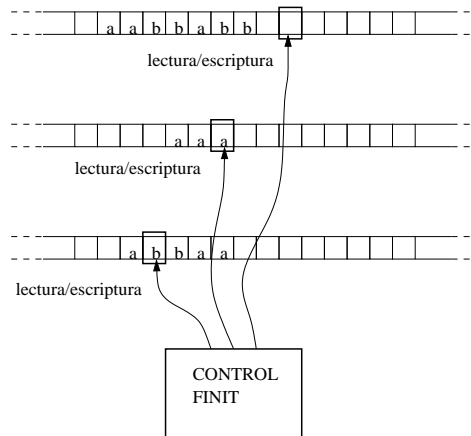




La MT multicinta

Hi ha k capçals que operen sobre k cintes.

$$\delta : Q \times \Gamma^k \longrightarrow Q \times \Gamma^k \times \{\leftarrow, \bullet, \rightarrow\}^k$$

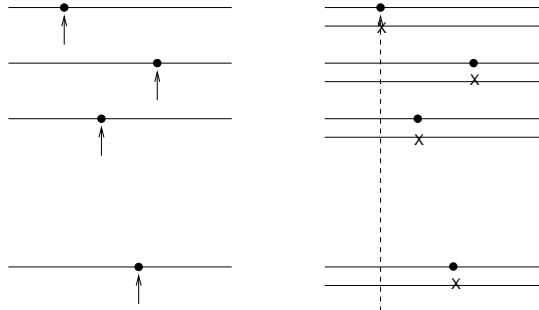


també es pot definir la MT multicapçal (cinta única).



La MT multicinta

Qualsevol MT amb k cintes pot ser simulada per una MT amb $2k$ pistes



Cada transició de la MT multicinta seria simulada per una seqüència de transicions.

La MT multipista faria servir les pistes parelles per tal de marcar les posicions dels capçals.

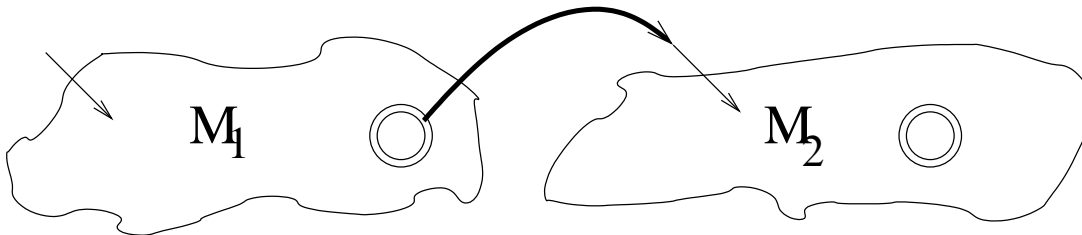
Des d'alguna posició tal que totes les marques estiguen a la dreta, la MT buscaria les marques i reproduiria l'acció de cada capçal en les cintes senars i tornaria a una posició a l'esquerra de les marques.



MT Modulars

És possible dissenyar MT mols simples que realitzen tasques bàsiques de forma que es puguem després combinar per crear-ne de més complexes.

La forma bàsica de combinar dues MT és mitjançant **composició**.





MT Modulars

$$M_1 = \langle Q_1, \Sigma, \Gamma_1, \delta_1, q_1, \Delta, F_1 \rangle$$

$$M_2 = \langle Q_2, \Sigma, \Gamma_2, \delta_2, q_2, \Delta, F_2 \rangle$$

$$M_1 M_2 = \langle Q_1 \cup Q_2, \Sigma, \Gamma_1 \cup \Gamma_2, \delta, q_1, \Delta, F_2 \rangle$$
$$\delta(q, \sigma) = \begin{cases} \delta_1(q, \sigma) \text{ si } & q \in Q_1 \wedge \delta_1(q, \sigma) \neq (p, \tau, D) \\ & \forall p \in F_1 \\ \delta_2(q, \sigma) \text{ si } & q \in Q_2 \\ (q_2, \tau, D) \text{ si } & q \in Q_1 \wedge \exists p \in F_1 : \\ & \delta_1(q, \sigma) = (p, \tau, D) \end{cases}$$

(cal suposar algunes coses sobre les MT originals)



MT Modulars

La idea és que s'apliquen MT de forma seqüencial una darrere de l'altra. Cada MT comença en el seu estat inicial però amb el contingut de cinta i posició de capçal que ha deixat l'anterior.

Es pot pensar també en composicions condicionals i en bucles (una mateixa MT s'aplica mentre es compleixa certa condició)

composició: $M_1 M_2 \circ M_1 \longrightarrow M_2$

composició condicional: $M_1 \xrightarrow{a} M_2$

bucle: $M_1 \xrightarrow{a} M_1$



MT simples (MT modulars)

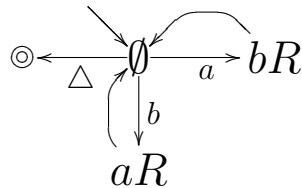
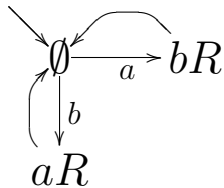
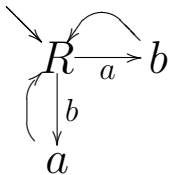
- \emptyset MT que no fa res.
- R, L MT que desplacen el capçal a dreta o esquerra, resp.
- a MT que escriu $a \in \Gamma$ en la posició actual sense canviar-la.
- R_X, L_X MT que cerquen algun símbol de $X \subseteq \Gamma$ a dreta o esquerra (sense comptar el símbol actual)
- \odot MT que accepta
- S_R, S_L MT que desplaça una posició a dreta o esquerra la cadena que va des de la posició actual fins al primer blanc a la dreta (S_L sobreescriu el símbol actual).



MT simples (MT modulars)

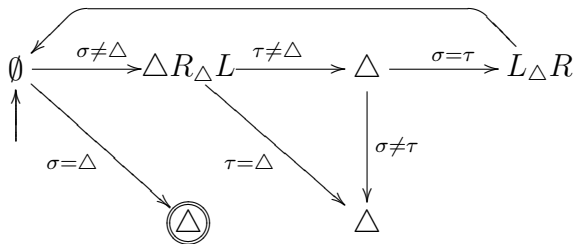
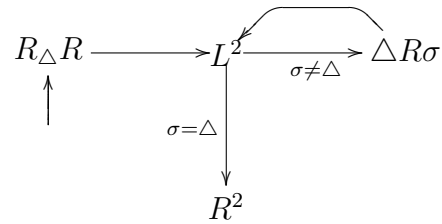
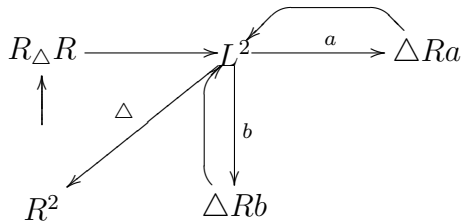
$R_{\Delta}RaL_{\Delta}^2$ se situa al final de la cadena d'entrada, es desplaça una posició, escriu una a i torna al principi.

$R_{\{a,b\}}1$ cerca una a o una b i la canvia per 1 (pot no parar).



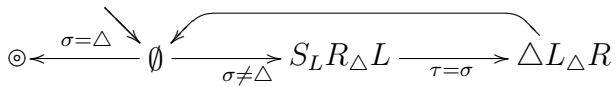
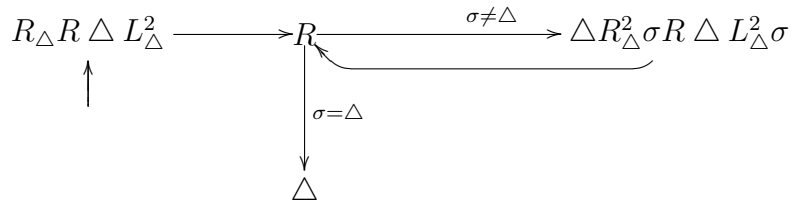


MT modular: exemples





MT modular: exemples





La MT no determinista

Es pot definir la MT de forma no determinista de la mateixa manera que es fa en altre tipus d'autòmats.

$$\delta : Q \times \Gamma \longrightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma \times \{\leftarrow, \bullet, \rightarrow\})$$

El comportament de la MTND pot variar entre **infinites** possibilitats:

$$\begin{array}{c} \longrightarrow R \longrightarrow \emptyset \\ \quad \quad \quad \curvearrowright \end{array}$$

Ara bé, en un instant concret, la MTND només pot optar entre un nombre **finít** d'opcions ($|\Gamma| \cdot |Q| \cdot 3$ com a màxim).

És possible simular qualsevol MTND mitjançant una MT(D)?



La MT no determinista

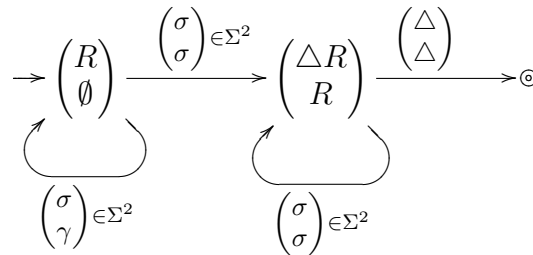
Simulació d'una MTND:

- en cada pas de qualsevol computació la MTND ha elegit entre un nombre (finit) r d'opcions.
- qualsevol de les (infinites) computacions de la MTND a partir d'una configuració inicial queda unívocament determinada per una seqüència (infinita) de decisions (una cadena de $\{s_0, \dots, s_{r-1}\}^*$).
- cada un dels (infinits) comportaments de la MTND es pot simular amb una MT si se li dona la seqüència de decisions corresponent.

Caldrien almenys 3 cintes: una per la cadena d'entrada (només lectura), la segona per generar seqüències de decisions, i la tercera per fer la simulació.



MTND que accepta $L = \{ww \mid w \in \Sigma^*\}$



MT multicapçal (2 capçals):

- un capçal es mou a la dreta i l'altre roman quiet.
- quan els dos capçals llegeixen el mateix símbol, es pot canviar d'estat o no (indeterminisme).
- si canvia d'estat, els dos capçals es mouen cap a la dreta mentre llegeixen el mateix símbol
- el primer capçal (més a la dreta) va esborrant.
- si els dos llegeixen Δ al mateix temps la cadena és acceptada.



Classes de llenguatges relacionades amb MT

Un llenguatge L és **recursivament enumerable** (r.e.) si és acceptat per alguna màquina de Turing. És a dir, si

$\exists M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \Delta, F)$ tal que $L = L(M)$

$\mathcal{L}_{re} = \{L \subseteq \Sigma^* \mid \exists M : L = L(M)\}$

Un llenguatge L és **recursiu** (rec) si és acceptat per alguna màquina de Turing que arriba a una configuració de parada per a tota cadena d'entrada.

$\mathcal{L}_{rec} = \{L \subseteq \Sigma^* \mid \exists M : L = L(M) \wedge$

$q_0 w \vdash_M^* \alpha_1 q \alpha_2 \dashv \forall w \in \Sigma^*, \text{ on } \alpha_1, \alpha_2 \in \Gamma^* \text{ i } q \in Q$

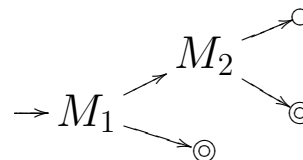
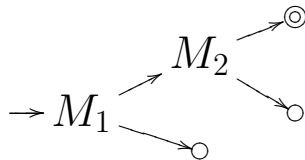
recursiu \equiv decidible, no recursiu \equiv indecidible

indecidible \wedge r.e. \equiv semidecidible



Propietats

- $\mathcal{L}_{rec} \subseteq \mathcal{L}_{re}$ (trivial. $\mathcal{L}_{rec} = \mathcal{L}_{re}$?)
- $\mathcal{L}_I \subseteq \mathcal{L}_{rec}$ (les MT poden simular AP)
- $L \in \mathcal{L}_{rec} \Rightarrow \bar{L} \in \mathcal{L}_{rec}$ (trivial)
- $L_1 \in \mathcal{L}_{rec}, L_2 \in \mathcal{L}_{rec} \Rightarrow L_1 \cap L_2 \in \mathcal{L}_{rec}, L_1 \cup L_2 \in \mathcal{L}_{rec}$



- $\mathcal{L}_I \subset \mathcal{L}_{rec}$

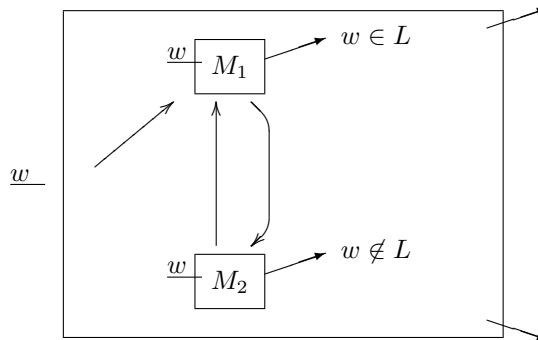


Propietats

- \mathcal{L}_{re} és tancada respecte de la intersecció i la unió:



- $L \in \mathcal{L}_{re}, \bar{L} \in \mathcal{L}_{re} \Rightarrow L \in \mathcal{L}_{rec}$





MT que enumeren llenguatges

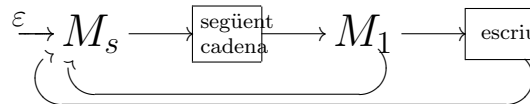
Un llenguatge L és enumerat per una MT si existeix alguna MT que, en alguna cinta designada com d'eixida, escriu totes les cadenes de L separades per algun símbol especial. Inicialment totes les cintes estan en blanc. S'escriu $L = G(M)$.

Si la MT és capaç de generar les cadenes de L en ordre canònic (lèxicogràfic) es diu que L és canònicament enumerat per una MT. $L = G_c(M)$.

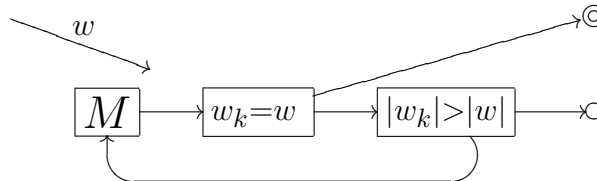


MT que enumeren llenguatges

$$L \in \mathcal{L}_{rec} \implies \exists M : L = G_c(M) \quad (M_1 \text{ decideix } L \text{ i } M_s \text{ calcula la cadena següent.})$$



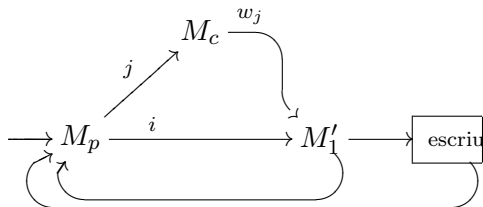
$$L \in \mathcal{L}_{rec} \iff \exists M : L = G_c(M)$$



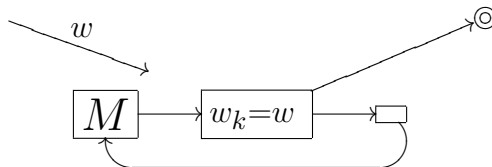


MT que enumeren llenguatges

$L \in \mathcal{L}_{re} \implies \exists M : L = G(M)$ (M_1 accepta L , M'_1 és com M_1 però para després de i moviments, M_c genera la cadena j -èsima)



$L \in \mathcal{L}_{re} \longleftarrow \exists M : L = G(M)$





Relació amb la jerarquia de Chomsky

$$\boxed{\text{Si } L \in \mathcal{L}_0 \Leftrightarrow L \in \mathcal{L}_{re}}$$

$$(\Rightarrow) L \in \mathcal{L}_0 \Rightarrow \exists G : L = L(G).$$

Donada G es pot simular el procés de generació de cadenes de forma ordenada.

- Primer es generen les cadenes que pot generar G mitjançant 1 derivació (nombre finit). A continuació les que genera amb 2 derivacions (n. finit)
- ⋮
- A continuació les que genera amb i derivacions (són un nombre finit)

La MÀT així construïda enumeraria L per tant $L \in \mathcal{L}_{re}$.

Demostració alternativa:

Es construeix $M' : L = L(M')$: s'apliquen produccions de forma no determinista sobre formes sentencials en una cinta i es compara amb la cadena d'entrada.



Relació amb la jerarquia de Chomsky

$$(\Leftarrow) L \in \mathcal{L}_{re} \Rightarrow \exists M : L = L(M).$$

Es pot construir una gramàtica de forma que les seues formes sentencials corresponguen a configuracions de la MT M en el format xqy .

Donada M (que puguem suposar semiinfinita, sense moviments nuls i que no deixa blancs intercalats):

$$\alpha apb\beta \mid_M \begin{cases} \alpha ab'q\beta & \underline{\text{si}} & \delta(p, b) = (q, b', \rightarrow) & \equiv & b'q \rightarrow pb \\ \alpha qab'\beta & \underline{\text{si}} & \delta(p, b) = (q, b', \leftarrow) & \equiv & qab' \rightarrow apb \end{cases}$$

$$S \rightarrow S \Delta \#A$$

$$A \rightarrow aA|Aa|q \quad \forall q \in F, \forall a \in \Gamma - \{\Delta\}$$

$$\#q_0 \rightarrow \varepsilon$$

$$\Delta \rightarrow \varepsilon$$

Aleshores

$$S \xRightarrow{*} \#xqy\Delta^* \xRightarrow{*} \#q_0w\Delta^* \xRightarrow{*} w$$



MT i els contextuals

$$L \in \mathcal{L}_C \Rightarrow L \in \mathcal{L}_{rec}$$

Si $L \in \mathcal{L}_C \Rightarrow \exists G : L = L(G)$ i les produccions de G són de la forma

$$\alpha \rightarrow \beta : |\beta| \geq |\alpha|$$

En una derivació de G , les formes sentencials mai decreixen.

Aquest fet es pot utilitzar per a que una eventual simulació amb MT pugui parar també per a cadenes de \bar{L} quan la forma sentencial siga més gran que la cadena.

$$L \in \mathcal{L}_{rec} \not\Rightarrow L \in \mathcal{L}_C$$

Només ;-)) cal trobar un llenguatge que ens serveixi com a contraexemple



Un llenguatge recursiu i no contextual

Siga $S \rightarrow \beta_0, \alpha_1 \rightarrow \beta_1, \dots, \alpha_k \rightarrow \beta_k$, una gramàtica contextual sobre $\{a, b\}$. Podem codificar aquesta gramàtica de la següent manera:

$$a = 00$$

$$b = 001$$

$$A_i = 01^i$$

$$\rightarrow = 0011$$

$$, = 00111$$

Tota gramàtica contextual queda unívocament descrita per una cadena sobre $\{0, 1\}$. Aquesta codificació ens dóna a més a més una forma d'ordenar totes les gramàtiques contextuales $\{G_i\}_{i=1}^{\infty}$



Un llenguatge recursiu i no contextual

Podem ara definir el llenguatge

$$L_c = \{w_i | w_i \notin L(G_i)\}$$

L_c és recursiu. Exercici!

Si L_c fóra contextual, aleshores $L_c = L(G_k)$.

Siga doncs w_k la k -èssima cadena de $\{a, b\}^*$. Hi ha dues possibilitats:

$$w_k \in L_c \implies w_k \notin L(G_k) = L_c \quad \text{contradició!}$$

$$w_k \notin L_c = L(G_k) \implies w_k \in L_c \quad \text{contradició!}$$

L_c és recursiu i no contextual!



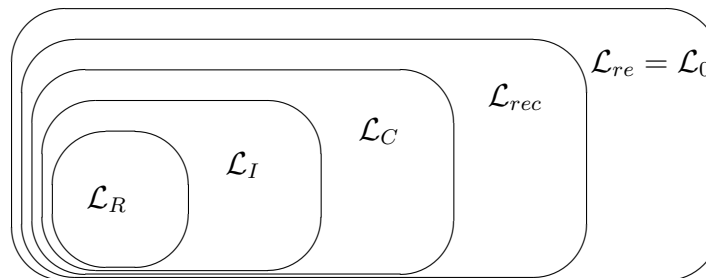
Jerarquia de Chomsky estesa

Només falta aclarir si és cert o no que $\mathcal{L}_{rec} = \mathcal{L}_{re}$.

Definirem després un llenguatge r.e. que no és recursiu.

La jerarquia de Chomsky afegint-hi les noves classes de llenguatges queda com

$$\mathcal{L}_R \subset \mathcal{L}_I \subset \mathcal{L}_C \subset \mathcal{L}_{rec} \subset \mathcal{L}_{re} = \mathcal{L}_0$$





La MT Universal

La MT universal, M_U , és una MT que pren com a entrada la codificació d'una altra MT, M i una cadena w i és capaç de **simular** exactament el comportament de M quan se li presenta w com a cadena d'entrada.

Com que una MT té una descripció **finita** (estats, transicions, alfabet de cinta, moviments) es pot trobar una codificació efectiva d'aquesta, $\langle M \rangle$.

$$\langle M, w \rangle \quad \boxed{M_u} \quad \langle c \rangle$$

La cadena d'entrada (per a M) es pot donar codificada en el mateix alfabet que $\langle M \rangle$. $\langle c \rangle$ és una codificació de la configuració de parada a què arribaria M amb w .

La simulació no para quan M no para amb w !



La MT Universal

Es pot mostrar que la MT universal es pot construir com a una MT de tres cintes que pren com a entrada una codificació d'una MT qualsevol sobre l'alfabet $\{0, 1\}$.

Com que qualsevol cadena (sobre un alfabet finit) també es pot codificar com a una cadena de $\{0, 1\}^*$, es pot reduir tota la simulació a una MT amb alfabet d'entrada $\{0, 1\}$.

()



Un llenguatge no r.e.

Siga M_j una MT amb alfabet d'entrada Σ tal que la seua codificació correspon a l'enter j escrit en binari, $\langle M_j \rangle = \langle j \rangle$.

(A tota MT li correspon un enter)

Siga w_i la i -èsima cadena de Σ^* en ordre canònic.

$$L_d = \{w_i \in \Sigma^* \mid w_i \notin L(M_i)\}$$

L_d no és r.e. Per reducció a l'absurd:

Suposem que $\exists M : L_d = L(M)$ i suposem que a eixa MT li correspon l'enter k , $M = M_k$. Aleshores, $L_d = L(M_k)$ (*).

Considerem la cadena w_k tenim que

- si $w_k \in L_d \xrightarrow{\text{def. } L_d} w_k \notin L(M_k) \stackrel{(*)}{=} L_d$. contradicció.
- si $w_k \notin L_d \stackrel{(*)}{=} L(M_k) \xrightarrow{\text{def. } L_d} w_k \in L_d$. contradicció.

Per tant, L_d **no** és r.e.



... i un llenguatge r.e. que no és recursiu

Siga $L_r = \{w_i \in \Sigma^* \mid w_i \in L(M_i)\}$

L_r és r.e.

Donada w ,

1. calcular $\langle i \rangle : w = w_i$.
2. si $\langle i \rangle$ no es correspon a cap MT, NO ACCEPTAR.
3. si no, Simular M_i amb entrada w_i (MTU).
4. si la simulació para i accepta, ACCEPTAR.

L_r no és recursiu

Si ho fóra, com que $L_r = \overline{L_d}$, implicaria que L_d també és recursiu. contradicció.