

---

## Problemes tractables i intractables

---

Es tracta d'estudiar les característiques d'allò que és computable.

No tots els problemes costen igual de resoldre.

Es pot fer una classificació dels problemes resolubles en funció de la seua **complexitat**?

Problema: com mesurem els costos? amb MTs? de quin tipus?

---

## Problemes tractables i intractables

---

Per tal de fer l'estudi independent del model de computació farem només la distinció entre problemes **tractables** (cost polinòmic) i **intractables** (cost exponencial).

Tècnicament parlarem de costos polinòmics enfront de costos polinòmics indeterministes (que en la pràctica es corresponen amb els exponencials).

Es pot distingir entre tres tipus de problemes:

- problemes per als quals s'ha trobat solució polinòmica.
- problemes per als que s'ha demostrat que no hi ha solució polinòmica.
- problemes per als quals no s'ha trobat solució polinòmica.

## Costs associats a MT

---

Siga  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \Delta, F \rangle$  i  $w \in \Sigma^*$  amb  $|w| = n$ .

**complexitat o cost temporal de  $M$  ( $T_M(n)$ ):** nombre màxim de moviments duts a terme per  $M$  amb qualsevol  $w$  de talla  $n$  com a entrada fins a arribar a una configuració de parada.

**complexitat o cost espacial de  $M$  ( $T_M(n)$ ):** nombre màxim de cases de la cinta de  $M$  utilitzades (escrites o llegides) durant l'acceptació o no de qualsevol cadena  $w$  de talla  $n$ .

## Costs associats a MT

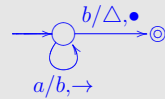
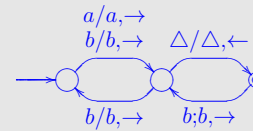
---

Si les màquines són indeterministes, poden haver diferents comportaments per a una mateixa cadena.

$T_M(n)$  està indefinida per a  $n$  si hi ha alguna cadena de longitud  $n$  per a la qual  $M$  pot no parar.

Si  $T_{M,x}(n)$  és el **mínim** nombre de moviments que necessita  $M$  per acceptar o rebujar la cadena  $x$  de talla  $n$ ,  $T_M(n)$  és el **màxim** dels  $T_{M,x}(n)$  per a totes les cadenes de talla  $n$ .

## Costs associats a MT

 $M_1$  $M_2$ 

$$T_{M_1}(n) = n$$

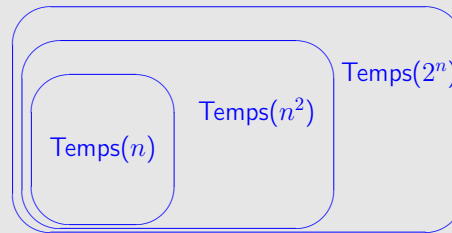
$$T_{M_2}(n) = \begin{cases} n & \text{si } n \text{ parell} \\ \text{indefinit} & \text{si } n \text{ senar} \end{cases}$$

## Complexitats dels llenguatges

Es diu que un llenguatge,  $L$ , té una complexitat temporal  $f(n)$  si és acceptat per una MT determinista la complexitat temporal de la qual és menor o igual que  $c \cdot f(n)$  per a alguna constant  $c$  i per a tot  $n$  llevat d'un nombre finit de valors. Es diu que  $L$  pertany a la classe Temps( $f(n)$ ).

De la mateixa manera es pot definir la complexitat temporal no determinista així com les corresponents complexitats espacials. Les classes corresponents reben els noms de NTemps( $f(n)$ ), Espai( $f(n)$ ) i NEspai( $f(n)$ ).

## Complexitats dels llenguatges



Per a que aquestes definicions tinguen sentit caldria especificar exactament el tipus de MT. Es consideraran MT multicinta en tots els casos.

## Exemple

Siga  $L_c$  el llenguatge format per cadenes capicues de  $(a, b)^*$ .

Siga  $M_1$  la MT de una cinta que accepta (decideix)  $L_c$  marcant símbols iguals al principi i final de la cadena.

$$T_{M_1}(n) \in O(n^2)$$

Siga  $M_2$  la MT amb dos capçals que decideix  $L_c$  comprovant símbols al principi i al final amb els dos capçals.

$$T_{M_2}(n) \in O(n)$$

## Exemple

Siga  $L_p = \{1^m \mid m \text{ és primer}\}$ .

Siga  $M_1$  la MT que decideix  $L_p$  fent successives divisions per enters inferiors fins que trobe un divisor (la divisió en unari és lineal).

$$T_{M_1}(n) \in O(n^2)$$

Siga  $M_2$  una MT indeterminista que genera un enter qualsevol, calcula el residu de la divisió i si és zero accepta. Aleshores  $L_p = L(M_2)$ .

$$T_{M_2}(n) \in O(n)$$

## Relació entre classes de complexitats

Per ser les MT deterministes un cas particular de les indeterministes:

$$\text{Temps}(f(n)) \subseteq \text{NTemps}(f(n))$$

$$\text{Espai}(f(n)) \subseteq \text{NEspai}(f(n))$$

Com que no es pot accedir a més caselles que moviments s'efectuen:

$$\text{Temps}(f(n)) \subseteq \text{Espai}(f(n))$$

$$\text{NTemps}(f(n)) \subseteq \text{NEspai}(f(n))$$

## Relació entre complexitat determinista i indeterminista

---

Resulta convenient restringir les complexitats definides a les funcions anomenades **construïbles** o de **conteig de passos** (step-counting).

Una funció  $f$  s'anomena construïble si existeix una MT que arribi a una configuració de parada exactament després de  $f(n)$  moviments per a tota cadena de longitud  $n$ .

Les funcions "normals" són construïbles:  $n$ ,  $n^k$ ,  $2^n$ , etc.

## Relació entre complexitat determinista i indeterminista

---

$\text{NTemps}(f(n)) \subseteq \text{Espai}(f(n))$ , si  $f$  és construïble

Si recordem la forma en què se simula una MT indeterminista, l'espai utilitzat en les diferents cintes no pot superar el nombre de moviments  $f(n)$  (llevat d'una constant).

Cal també utilitzar una MT que compute  $f$  per tal d'avortar branques de computació que no accepten o rebujen la cadena en els primers  $f(n)$  moviments.

## Relació entre complexitat determinista i indeterminista

Si  $L \in \text{NEspai}(f(n))$  i  $f$  és construïble, aleshores

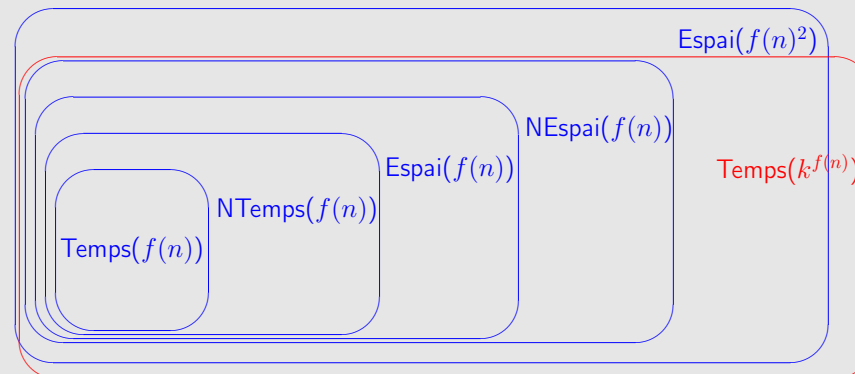
$$\exists k : \begin{cases} L \in \text{Temps}(k^{f(n)}) \\ L \in \text{Espai}(kf(n)^2) \end{cases}$$

Si una MT indeterminista accepta una cadena fent servir  $f(n)$  caselles, aleshores el nombre màxim de possibles configuracions que la simulació determinista hauria de provar estarà fitat per una quantitat que depèn en particular de  $|\Gamma|^{f(n)}$ .

La fita espacial quadràtica (teorema de Savitch) s'obté en implementar un procediment recursiu que comprova totes les possibles seqüències de configuracions basat en divideix i venceràs. Aquest procediment implica un arbre de recursió de profunditat  $f(n)$  (no es poden repetir configuracions) on en cada nivell s'emmagatzemen configuracions.

## Relació entre complexitat determinista i indeterminista

Tot plegat:



---

## Les classes P i NP

---

$$\mathcal{P} = \bigcup_{k \geq 1} \text{Temps}(n^k)$$

$$\mathcal{NP} = \bigcup_{k \geq 1} \text{NTemps}(n^k)$$

De la mateixa manera es defineixen les classes  $\mathcal{P}$ espai i  $\mathcal{NP}$ espai.  
Es compleix que:

$$\mathcal{P} \subseteq \mathcal{NP} \subseteq \mathcal{P}\text{espai} = \mathcal{NP}\text{espai}$$

Però,

$$\mathcal{P} = \mathcal{NP}?$$

---

## Les classes P i NP

---

- Els problemes en  $\mathcal{P}$  són resolubles en temps polinòmics (tractables).
- Hi ha molts problemes que no s'han pogut resoldre en temps determinista polinòmic però en canvi tenen una solució indeterminista polinòmica (estan en  $\mathcal{NP}$ ).
- Intuitivament són problemes on una MT (o un algorisme) pot "endevinar" la solució de manera indeterminista per a després comprovar-la (de manera determinista) en temps polinòmic.
- Exemples: Problema del viatjant, de les  $n$ -reines, de la motxilla.
- Molts d'aquests problemes es poden formular com a problema de decisió o de minimització (en funció de si es demana o no la **solució** que cal trobar en qualsevol cas).



## Reducció polinòmica entre problemes

Diem que un problema  $P$  es redueix polinòmicament al problema  $Q$  (i s'escriu  $P \preceq_p Q$ ) si la solució en temps polinòmic de  $Q$  implica la solució en temps polinòmic de  $P$ .

Diem que el llenguatge  $L_1 \in \Sigma_1$  es redueix polinòmicament al llenguatge  $L_2 \in \Sigma_2$  (i s'escriu  $L_1 \preceq_p L_2$ ) si existeix una funció polinòmicament computable  $f : \Sigma_1 \rightarrow \Sigma_2$  de manera que es compleixa que

$$x \in L_1 \Leftrightarrow f(x) \in L_2$$

## Reducció polinòmica entre problemes

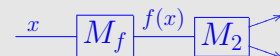
Si  $L_1 \preceq_p L_2$ , aleshores

a)  $L_2 \in \mathcal{P} \Rightarrow L_1 \in \mathcal{P}$   
 b)  $L_2 \in \mathcal{NP} \Rightarrow L_1 \in \mathcal{NP}$

a) Si  $L_1 \preceq_p L_2$  i  $L_2 \in \mathcal{P}$ ,



Aleshores  $L_1 \in \mathcal{P}$  perquè



b) és igual

## Problemes NP-complets

Siga  $\mathcal{C}$  una determinada classe de llenguatges.

Un llenguatge  $L$  es diu  $\mathcal{C}$ -difícil (o difícil per a la classe  $\mathcal{C}$ ) si tot llenguatge de  $\mathcal{C}$  es redueix polinòmicament a  $L$ . És a dir,

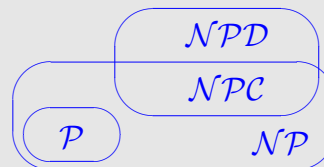
$$L' \preceq_p L \quad \forall L' \in \mathcal{C}$$

Si a més a més, el llenguatge  $L$  pertany a  $\mathcal{C}$ , es diu que  $L$  és  $\mathcal{C}$ -complet.

Que un llenguatge siga  $\mathcal{NP}$ -difícil, vol dir que no poden haver en  $\mathcal{NP}$  llenguatges (polinòmicament) més difícils que ell.

Es defineix  $\text{co-}\mathcal{C} = \{L \mid \bar{L} \in \mathcal{C}\}$ . Es compleix que  $\text{co-}\mathcal{P} = \mathcal{P}$ , però no se sap si  $\text{co-}\mathcal{NP}$  és o no igual a  $\mathcal{NP}$ .

## Problemes NP-complets



Si  $\exists L \in \mathcal{P} \text{ i } L \in \mathcal{NPC}$ , aleshores  $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$

## Problemes NP-complets

Si  $L_1 \preceq_p L_2$  i  $L_2 \preceq_p L_3$  aleshores  $L_1 \preceq_p L_3$ .

Només cal compondre les dues funcions que transformen cadenes d'un llenguatge a un altre.

Si  $L_1 \in \mathcal{NPC}$  i  $L_1 \preceq_p L_2$ , aleshores  $L_2 \in \mathcal{NPD}$

Si  $L_1$  és  $\mathcal{NPC}$  serà també  $\mathcal{NPD}$  i, per definició, es complirà que  $L \preceq_p L_1$  per a tot llenguatge  $L$  de  $\mathcal{NP}$ .

Com que  $L_1 \preceq_p L_2$ , aleshores

$$L \preceq_p L_2 \quad \forall L \in \mathcal{NP}$$

## Caracterització de problemes $\mathcal{NP}$ -complets

És  $L$   $\mathcal{NP}$ -complet?

- disposar de  $L_1$ ,  $\mathcal{NP}$ -complet.
- demostrar que  $L_1 \preceq_p L$ .
- demostrar que  $L \in \mathcal{NP}$ .

El problema per aplicar-ho és que cal almenys un primer problema  $\mathcal{NP}$ -complet.

## El problema de la satisfactibilitat

---

Siga un conjunt de variables booleanes. Una clàusula és una disjunció de literals (variables o negacions de variables).

Una assignació de valors de veritat és associar el valor cert o fals a cada variable booleana.

Donat un conjunt de  $m$  clàusules amb  $n$  variables booleanes, existeix una assignació de valors de veritat que faça certes les  $m$  clàusules?

Si la resposta és si, es diu que el conjunt de clàusules se satisfà.

## El problema de la satisfactibilitat

---

$$x_1 \vee \overline{x_2}$$

$$\overline{x_1} \vee \overline{x_2} \vee \overline{x_3}$$

$$\overline{x_1} \vee x_2 \vee x_3$$

se satisfà per als valors de veritat  $\{1, 0, 1\}$ . En canvi, el conjunt

$$\overline{x_1}$$

$$x_1 \vee \overline{x_2}$$

$$x_1 \vee x_2$$

no se satisfà.

## El problema de la satisfactibilitat

### El problema de la Satisfactibilitat ( $P_{SAT}$ )

**Dades:** Un conjunt  $C$  de  $m$  clàusules amb  $n$  variables.

**Enunciat:** Se satisfà  $C$ ?

- $P_{SAT}$  és resoluble: es poden tantejar les  $2^n$  possibles assignacions de veritat.
- $P_{SAT}$  està en  $\mathcal{NP}$ . Es pot generar una assignació de valors de veritat de manera indeterminista i comprovar (en temps  $n \cdot m$ ) si se satisfà o no.
- no se sap si  $P_{SAT}$  està en  $\mathcal{P}$ .

## El teorema de Cook

$P_{SAT}$  és  $\mathcal{NP}$ -difícil (Qualsevol problema en  $\mathcal{NP}$  es pot reduir a  $P_{SAT}$ ?)

Siga  $L \in \mathcal{NP}$ , i  $L_{SAT}$  el llenguatge associat a  $P_{SAT}$ .

$L = L(M_1)$  i  $T_{M_1}(n) = T(n) \in \mathcal{O}(n^k)$  per a alguna MT,  $M_1$ .

Suposarem sense pèrdua de generalitat  $M_1$  té una única cinta i que els seus estats estan numerats de 0 a  $p$  de forma que  $q_0$  és l'estat inicial i  $q_p$  el (únic) final. Per conveniència, numerarem també l'alfabet de cinta de 0 a  $m$  i assignarem al símbol blanc en número 0. En resum

$$Q = \{q_0, \dots, q_p\} \quad \Gamma = \{\tau_0, \dots, \tau_m\}$$



---

## El teorema de Cook

---

Una computació de  $M$  amb  $\sigma_1 \dots \sigma_n$  implica una assignació de valors de veritat per a les variables definides però no al revés.

Quines condicions hauràn de complir les assignacions de valors de veritat per tal que es corresponguen amb una computació?

- el capçal no pot estar en dues posicions simultàniament.
- només pot haver-hi un únic estat actual.
- el contingut de cada posició conté un únic símbol.

---

## El teorema de Cook

---

$$\begin{cases} \bigvee H_{ij} & \forall i \\ \overline{H_{ij}} \vee \overline{H_{ij'}} & \forall i, j, j' : j < j' \end{cases}$$

$$\begin{cases} \bigvee Q_{il} & \forall i \\ \overline{Q_{il}} \vee \overline{Q_{il'}} & \forall i, l, l' : l < l' \end{cases}$$

$$\begin{cases} \bigvee S_{ijk} & \forall i \\ \overline{S_{ijk}} \vee \overline{S_{ijk'}} & \forall i, j, k, k' : k < k' \end{cases}$$

---

## El teorema de Cook

---

A més a més,

- Inicialment el capçal es troba en la primera posició:  $H_{00}$
- L'estat inicial és el 0:  $Q_{00}$
- Els continguts de les  $n$  primeres caselles són els símbols de  $w$ . En la resta de caselles hi ha blancs.

$$\begin{cases} S_{0tk_t} & t = 0, \dots, n-1 \text{ si } w = \tau_{k_1} \cdots \tau_{k_n} \\ S_{0t0} & \forall t : t < 0, t \geq n \end{cases}$$

- Després de l'últim moviment s'arriba a l'estat de parada,  $p$ .

$$Q_{T(n)p}$$

- $p$  és un estat de parada. Aleshores  $Q_{ip} \implies Q_{i+1,p}$ .

$$\overline{Q_{ip}} \vee Q_{i+1,p}$$

---

## El teorema de Cook

---

Per últim, cal considerar la relació entre les variables associades a un instant  $i$  i a l'instant anterior.

Per cada transició  $(q_{s'}, \tau_{t'}, D) \in \delta(q_s, \tau_t)$ :

$$H_{ij} \wedge Q_{is} \wedge S_{ijt} \implies H_{i+1,j+d} \wedge Q_{i+1,s'} \wedge S_{i+1,jt'}$$

$$\text{on } d = \begin{cases} +1 & \text{si } D = \rightarrow \\ -1 & \text{si } D = \leftarrow \end{cases}$$

A més a més,  $\overline{H_{ij}} \wedge S_{ijt} \implies S_{i+1,jt}$



---

## El teorema de Cook

---

Equivalentment (per als valors adequats dels índexs),

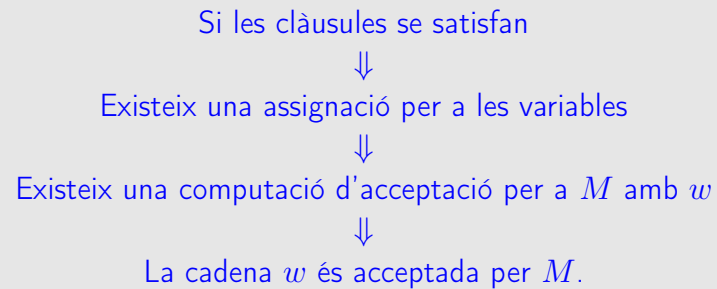
1.  $\overline{H_{ij}} \vee \overline{Q_{is}} \vee \overline{S_{ijt}} \vee H_{i+1,j+d}$
2.  $\overline{H_{ij}} \vee \overline{Q_{is}} \vee \overline{S_{ijt}} \vee Q_{i+1,s'}$
3.  $\overline{H_{ij}} \vee \overline{Q_{is}} \vee \overline{S_{ijt}} \vee S_{i+1,jt'}$
4.  $H_{ij} \vee \overline{S_{ijt}} \vee S_{i+1,jt}$

---

## El teorema de Cook

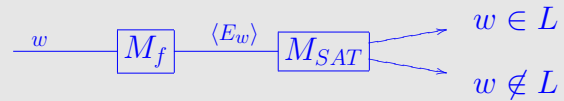
---

Definides d'aquesta manera, es compleix:



## El teorema de Cook

El conjunt de definit,  $E_w$  té  $\mathcal{O}(T(n)^2)$  clàusules sobre  $\mathcal{O}(T(n)^2)$  variables i es té que:



la qual cosa implica segons la definició que

$$L \preceq_p L_{SAT}$$

i, per tant,  $L_{SAT}$  és  $\mathcal{NP}$ -difícil.

## El problema del recobriment exacte

**Problema del recobriment exacte** ( $P_{RE}$ )

**Dades:** Un conjunt  $U = \{u_1, \dots, u_n\}$

Un conjunt de  $m$  subconjunts de  $U$ ,  $\mathcal{S} = \{S_1, \dots, S_m\}$ .

**Enunciat:** Existeix un subconjunt  $\mathcal{C}$  d'elements de  $\mathcal{S}$  format per conjunts disjunts la unió dels quals siga  $U$ ?

## El problema del recobriment exacte

Podem representar una instància de  $P_{RE}$ ,  $(U, \mathcal{S})$ , gràficament si pensem en una matriu les files de la qual siguem els vectors característics dels conjunts de  $\mathcal{S}$ . El problema consisteix doncs a seleccionar un conjunt de files que, per columnes, sumen el vector  $(1, \dots, 1)$ .

## El problema del recobriment exacte

$P_{RE}$  és  $\mathcal{NP}$ -difícil ( $P_{SAT} \preceq_p P_{RE}$ )

Siga  $F$  una instància qualsevol per al  $P_{SAT}$ :

$$\begin{aligned} c_1 &: \lambda_{11} \vee \dots \vee \lambda_{1m_1} \\ &\vdots \\ c_i &: \lambda_{i1} \vee \dots \vee \lambda_{im_i} \\ &\vdots \\ c_\ell &: \lambda_{\ell 1} \vee \dots \vee \lambda_{\ell m_\ell} \end{aligned}$$

cada  $\lambda_{jk}$  serà  $x_i$  o  $\bar{x}_i$ ,  $i = 1..n$ .

## El problema del recobriment exacte

construim la instància  $(U_F, \mathcal{S}_F)$  per al  $P_{RE}$ :

$$U_F = \underbrace{\{x_1, \dots, x_n\}}_{\text{variables}} \underbrace{\{c_1, \dots, c_\ell\}}_{\text{clàusules}} \underbrace{\{p_{11}, \dots, p_{1m_1}, p_{21}, \dots, p_{\ell m_\ell}\}}_{\text{literals}}$$

$$\mathcal{S}_F = \{V_1, \dots, V_n, F_1, \dots, F_n, C_{11}, \dots, C_{\ell m_\ell}, P_{11}, \dots, P_{\ell m_\ell}\}$$

$$V_i = \{x_i\} \cup \{p_{jk} : \lambda_{jk} = \bar{x}_i\} \quad C_{jk} = \{c_j, p_{jk}\}$$

$$F_i = \{x_i\} \cup \{p_{jk} : \lambda_{jk} = x_i\} \quad P_{jk} = \{p_{jk}\}$$

$\mathcal{S}_F$  conté un recobriment exacte de  $U_F \iff F$  és satisfactible

## El problema del recobriment exacte

$\mathcal{C}$  recobreix  $U_F \implies F$  se satisfà

Considerem cada clàusula  $c_j$ ,  $j = 1..l$

-contindrà un únic dels  $C_{jk} = \{c_j, p_{jk}\}$ .

- $p_{jk}$  es refereix a un literal que haurà d'aparèixer en les zones  $V$  o (exclusiu)  $F$ .

- si apareix en  $F$  ( $x_i$ , no negat),  $c_j$  se satisfarà si  $x_i = \text{cert}$ .  
( $\mathcal{C}$  no contindrà  $F_i$  però si (conseqüentment)  $V_i$ )
- si apareix en  $V$  ( $\bar{x}_i$ , negat),  $c_j$  se satisfarà si  $x_i = \text{fals}$ .  
( $\mathcal{C}$  no contindrà  $V_i$  però si (conseqüentment)  $F_i$ )

L'assignació  $x_i = \begin{cases} \text{Cert} & \text{si } V_i \in \mathcal{C} \\ \text{Fals} & \text{si } F_i \in \mathcal{C} \end{cases}$  satisfarà tot  $F$ .

## El problema del recobriment exacte

$F$  se satisfà  $\implies C$  recobreix  $U_F$

Donada l'assignació que satisfà  $F$  es construeix un recobriment començant per les zones  $V$  i  $F$ :

$$\begin{cases} V_i \in C \text{ si } x_i = \text{CERT} \\ F_i \in C \text{ si } x_i = \text{FALS} \end{cases}$$

Això inclou en  $C$  alguns  $p_{jk}$  que es refereixen precisament a literals negats quan la variable és certa i no negats quan es falsa.

Per tant, han d'haver necessàriament altres literals per cada clàusula que siga cert si  $F$  és satisfactible. Seleccionem per cada una de les  $\ell$  columnes (zona  $C$ ) un d'aquests literals  $\{c_j, p_{jk}\}$  per cada  $j$ .

Una vegada cobertes les  $n + \ell$  primeres columnes, es cobreixen les que (encara) no ho estiguen seleccionant els literals de la zona  $P$  que calguen.

TALF-2010-2011

41/43

## El problema de la motxilla

**Problema de la motxilla ( $P_{MO}$ )**

**Dades:** Un conjunt d'enters no negatius,  $S = \{a_1, \dots, a_n\}$

Un enter  $K$ .

**Enunciat:** Existeix un subconjunt  $P$  de  $S$  tal que  $\sum_{a_i \in P} a_i = K$ ?

$P_{MO}$  és  $\mathcal{NP}$ -difícil

Es pot fer una reducció des de  $P_{RE}$  ...

## Exemples. El problema $k$ -SAT

---

El problema  $k$ -SAT és una versió particular del problema SAT en què el nombre de literals en cada clàusula és, com a molt,  $k$ .

$3\text{-SAT} \preceq_p \text{SAT}$  Trivial!

$\text{SAT} \preceq_p 3\text{-SAT}$  Comentari: caldria convertir (en temps polinòmic) qualsevol instància,  $w$ , per al SAT en una altra instància,  $w_3$ , (per al 3-SAT) de manera que:

$w_3$  se satisfà  $\Leftrightarrow w$  se satisfà

$2\text{-SAT} \in \mathcal{P}$  Comentari: només (?) cal trobar un algorisme que resolga el problema (conteste SI o NO) en temps polinòmic. Sempre.